

PR #36983 完整报告

sgl-project/sglang

fix(vlm): recover multimodal decode and processor failures

合并时间: 2026-08-30 20:50

原文链接: <http://prhub.com.cn/sgl-project/sglang/pull/36983>

执行摘要

- 一句话: 修复 VLM 解码错误分类与预处理池故障恢复
- 推荐动作: 值得精读。该 PR 展示了如何优雅处理多进程池故障: 将阻塞提交移出事件循环、用锁保证并发替换幂等、用后台线程清理旧池, 以及用 `asyncio.shield` 配合 `gather(return_exceptions=True)` 做取消安全的资源清理。这些模式可复用于其他依赖进程池且需要异步超时的场景。建议关注池创建失败和取消延迟两个边界, 后续可考虑补充对应测试。

功能与动机

PR body 指出 Bad media and worker failures are request-scoped conditions, 应当产生清晰的 VLM 请求错误并让处理器池继续服务后续请求。作者在评论中给出真实服务 A/B 验证: origin/main 对损坏 PNG 返回 HTTP 500, 而当前 head 返回 HTTP 400 并给出明确报错, 随后正常请求返回 200, /health 保持 200, 说明此前损坏媒体会污染整个预处理服务。

实现拆解

1. 解码边界统一: 在 `python/sglang/srt/utils/common.py` 新增 `_fully_load_pil_image`, 将 PIL 懒加载解码的 `OSError` 统一转为 `ValueError`, 并在 `load_image` 入口直接调用, 同时 `MultimodalPreprocessCache` 的 `_snapshot_pil` 也做同样处理, 确保损坏图片在进入处理器前就完成分类。
2. 进程池恢复框架: 在 `python/sglang/srt/multimodal/processors/base_processor.py` 将 `cpu_executor` 的创建抽到 `_create_cpu_executor`, 并新增 `_replace_broken_cpu_executor` 与 `_shutdown_broken_cpu_executor`; 用 `threading.Lock` 保证并发请求下只会替换一次池, 旧池的 `shutdown` 放到守护线程执行, 避免阻塞事件循环。
3. LLaVA 任务提交重写: 在 `python/sglang/srt/multimodal/processors/llava.py` 的 `_process_single_image` 中, 将 `ProcessPoolExecutor.submit` 放进 `asyncio.to_thread` 以避免 worker 退出后 `submit` 阻塞事件循环, 并为提交和等待结果分别设置超时; 捕获 `BrokenProcessPool/TimeoutError` 后触发池替换。同时 `_preprocess_image_task` 对 `CLIENT_MEDIA_EXCEPTIONS` 抛 `ValueError`, 其余异常记录 `traceback` 后重新抛出, 不再静默吞错。
4. MOSS 视频归一化清理: 在 `python/sglang/srt/multimodal/processors/moss_vl.py` 中, `_normalize_video_inputs_async` 改用 `asyncio.gather(return_exceptions=True)` +

asyncio.shield 等待所有 worker 完成或取消后再统一清理临时文件，新增 `_remove_temp_video_paths` 复用清理逻辑；`_write_video_bytes_to_tempfile` 写入失败时立即清理已创建文件。

5. 测试配套：新增 `test_llava_processor_pool.py` 覆盖坏池替换、阻塞提交超时、真实 worker 退出恢复、并发替换仅一次等场景；扩展 `test_moss_vl_processor.py` 覆盖归一化失败和取消时的临时文件清理；另在 `test_llava.py`、`test_base_processor_bad_input.py`、`test_media_artifact_processor.py`、`test_kimi_k3_encoder_mode.py` 中补充懒解码失败、`OSError` 源等断言。

关键文件：

- `python/sglang/srt/multimodal/processors/base_processor.py`（模块 处理器基类；类别 source；类型 core-logic；符号 `_create_cpu_executor`, `_replace_broken_cpu_executor`, `_shutdown_broken_cpu_executor`）：核心改动文件：抽出池创建、新增池替换与后台清理逻辑，加锁保证并发替换幂等，是整个故障恢复机制的基础。
- `python/sglang/srt/multimodal/processors/llava.py`（模块 图像处理；类别 source；类型 core-logic；符号 `_process_single_image`, `_preprocess_image_task`）：LLaVA 预处理任务提交路径重写：将 submit 移出事件循环、绑定超时，并在 `BrokenProcessPool/Timeout` 时触发池替换；同时保留并重新抛出预处理异常。
- `python/sglang/srt/multimodal/processors/moss_vl.py`（模块 视频处理；类别 source；类型 core-logic；符号 `_normalize_video_inputs_async`, `_remove_temp_video_paths`, `_write_video_bytes_to_tempfile`）：MOSS 视频归一化临时文件清理重构：异常与取消场景下统一清理，避免临时文件泄漏。
- `python/sglang/srt/utils/common.py`（模块 工具函数；类别 source；类型 core-logic；符号 `_fully_load_pil_image`, `_load_image`, `load_image`）：解码边界分类：强制所有 PIL 图像 eager load，把 `OSError` 转为 `ValueError`，确保损坏媒体在通用入口即被识别。
- `python/sglang/srt/multimodal/cache/identity.py`（模块 缓存标识；类别 source；类型 core-logic；符号 `_snapshot_pil`）：媒体快照也会触发懒加载，需要同样分类解码错误，否则缓存路径仍会漏出 `OSError`。
- `test/registered/unit/models/test_llava_processor_pool.py`（模块 池恢复测试；类别 test；类型 test-coverage；符号 `_BrokenExecutor`, `_BlockingExecutor`, `_exit_worker_process`, `test_llava_replaces_broken_pool_without_replaying_request`）：新增测试文件，覆盖坏池替换、阻塞提交超时、真实 worker 退出恢复、并发替换幂等，是池恢复逻辑的完整验证。
- `test/registered/unit/models/test_moss_vl_processor.py`（模块 视频清理测试；类别 test；类型 test-coverage；符号 `test_video_normalization_cleans_sibling_temp_file_on_failure`, `test_video_normalization_waits_for_worker_cleanup_when_cancelled`）：新增 MOSS 视频归一化失败和取消场景的临时文件清理验证。
- `test/registered/unit/models/test_llava.py`（模块 LLaVA 测试；类别 test；类型 test-coverage；符号 `TestLlavaImageProcessor`, `test_preprocess_reports_invalid_media_as_client_error`）：补充 LLaVA 预处理对无效媒体抛 `ValueError` 且保留 cause 的测试。

- test/registered/unit/multimodal/test_base_processor_bad_input.py (模块 坏输入测试; 类别 test; 类型 test-coverage; 符号 test_lazy_pil_decode_failure, test_image_source_os_error) : 覆盖懒解码失败和 get_image_bytes 抛 OSError 的通用分类行为。

关键符号: _create_cpu_executor, _replace_broken_cpu_executor, _shutdown_broken_cpu_executor, _process_single_image, _preprocess_image_task, _normalize_video_inputs_async, _remove_temp_video_paths, _write_video_bytes_to_tempfile, _fully_load_pil_image, _snapshot_pil

关键源码片段

python/sglang/srt/multimodal/processors/base_processor.py

核心改动文件: 抽出池创建、新增池替换与后台清理逻辑, 加锁保证并发替换幂等, 是整个故障恢复机制的基础。

```
# 创建 CPU 预处理进程池, 根据 feature 传输方式选择 spawn / fork
# 单独抽出便于测试和故障替换复用
def _create_cpu_executor(self) -> concurrent.futures.ProcessPoolExecutor:
    start_method = "spawn" if self.mm_feature_transport == "cuda_vmm" else "fork"
    return concurrent.futures.ProcessPoolExecutor(
        mp_context=mp.get_context(start_method),
        max_workers=int(os.environ.get("SGLANG_CPU_WORKERS", os.cpu_count())),
    )

# 替换损坏的预处理池: 用锁保证并发请求下只替换一次,
# 并将旧池的 shutdown 放到后台线程, 避免阻塞事件循环
def _replace_broken_cpu_executor(
    self, failed_executor: concurrent.futures.ProcessPoolExecutor
) -> None:
    with self._cpu_executor_lock:
        if self.cpu_executor is not failed_executor:
            return # 已有其他请求完成替换, 直接忽略
        self.cpu_executor = self._create_cpu_executor()
    logger.warning("Replaced a broken multimodal CPU preprocess pool")
    threading.Thread(
        target=self._shutdown_broken_cpu_executor,
        args=(failed_executor,),
        name="sglang-mm-cpu-pool-cleanup",
        daemon=True,
    ).start()

@staticmethod
def _shutdown_broken_cpu_executor(
    failed_executor: concurrent.futures.ProcessPoolExecutor,
) -> None:
    try:
        failed_executor.shutdown(wait=False, cancel_futures=True)
```

```

except Exception:
    logger.warning(
        "Failed to shut down a broken multimodal CPU preprocess pool",
        exc_info=True,
    )

```

python/sglang/srt/multimodal/processors/llava.py

LLaVA 预处理任务提交路径重写：将 submit 移出事件循环、绑定超时，并在 BrokenProcessPool/Timeout 时触发池替换；同时保留并重新抛出预处理异常。

处理单张图像：远程图片先拉字节，其余直接进 CPU 池

关键：ProcessPoolExecutor.submit() 在 worker 退出后可能阻塞，

因此把提交放到 to_thread，确保超时仍能替换坏池

```

async def _process_single_image(self, image_data, aspect_ratio, grid_pinpoints):
    url = image_data.url if isinstance(image_data, ImageData) else image_data
    image_hash = hash(url) if isinstance(url, (str, bytes)) else None

```

```

    image_input = url

```

```

    if isinstance(url, str) and url.startswith(("http://", "https://")):
        image_input = await self._fetch_remote_image_bytes(url)

```

```

    if self.cpu_executor is not None:

```

```

        loop = asyncio.get_running_loop()

```

```

        executor = self.cpu_executor

```

```

        timeout = int(os.environ.get("REQUEST_TIMEOUT", "10"))

```

```

        deadline = loop.time() + timeout

```

```

        try:

```

```

            process_future = await asyncio.wait_for(

```

```

                asyncio.to_thread(

```

```

                    executor.submit,
```

```

                    LlavaImageProcessor._preprocess_image_task,
```

```

                    image_input,
```

```

                    image_hash,
```

```

                    aspect_ratio,
```

```

                    grid_pinpoints,
```

```

                    self._processor,
```

```

                ),

```

```

                timeout=timeout,

```

```

            )

```

```

            remaining = max(0.0, deadline - loop.time())

```

```

            return await asyncio.wait_for(

```

```

                asyncio.wrap_future(process_future), timeout=remaining

```

```

            )

```

```

        except (BrokenProcessPool, asyncio.TimeoutError):

```

```

            self._replace_broken_cpu_executor(executor)

```

```

            raise

```

```

    else:

```

```

        return LlavaImageProcessor._preprocess_image_task(

```

```

            image_input, image_hash, aspect_ratio, grid_pinpoints, self._processor

```

)

评论区精华

唯一一条评论来自作者 mickqian 的 A/B 测试说明：在 NVIDIA H200 上使用 Qwen3-VL-2B-Instruct 真实权重，origin/main 对 PNG 头可打开但像素懒解码失败的请求返回 HTTP 500；当前 head 返回 HTTP 400 并报 'Could not decode image: broken data stream'，且紧接着的正常图片请求返回 200，/health 保持 200。这直接验证了错误分类在解码边界生效且只影响当前请求。没有其他 review 讨论或反对意见。

- 真实服务 A/B 验证错误分类行为 (testing): 确认 malformed-media 故障在解码边界被分类，且请求本地化，不影响后续服务和健康检查。

风险与影响

- 风险：1) 进程池替换逻辑涉及全局状态 `cpu_executor`，虽然加锁保证只替换一次，但若 `_create_cpu_executor` 本身抛异常，`cpu_executor` 仍指向坏池，后续请求会持续失败；当前代码未捕获创建失败场景。2) LLaVA 的 `asyncio.to_thread` 提交在超时后返回，但底层线程可能仍在阻塞等待 `submit`，若池未真正损坏会造成线程泄漏；测试中的 `_BlockingExecutor` 用 5 秒超时规避了无限阻塞。3) MOSS 的 `_normalize_video_inputs_async` 在取消时用 `await gather_task` 等待所有 worker 完成，若某个 worker 卡死会导致取消延迟；测试中通过 `finish.set()` 控制释放，真实场景可能更慢。4) 错误类型从通用 500 转为 400 会改变客户端可见行为，依赖 HTTP 状态码做容错的客户端可能需要调整。5) `_fully_load_pil_image` 对已有 PIL Image 路径也强制 `load()`，可能引入额外的内存拷贝和 CPU 开销，对超大图请求有潜在延迟影响。
- 影响：影响所有使用 LLaVA 系、MOSS-VL 处理器以及 `load_image` 通用路径的多模态请求。修复后，损坏媒体将返回明确的 400 错误并保留异常链；预处理进程池遇到 worker 崩溃后可自动恢复，避免服务整体不可用。对运维而言，错误可观测性提升，故障不再表现为神秘 500。测试新增了约 170 行覆盖，注册到 CPU CI 套件，持续保障回归。
- 风险标记：核心路径变更，进程池重建并发，异步取消清理，HTTP 状态码行为变更，池创建失败未覆盖

关联脉络

- 暂无明显关联 PR