

PR #2274 完整报告

radixark/miles

refactor(openenv): move duplicated sandbox helpers into the TB2 recipe

合并时间: 2026-08-10 11:05

原文链接: <http://prhub.com.cn/radixark/miles/pull/2274>

执行摘要

- 一句话: 沙箱辅助函数上收共享 recipe, 统一多 provider 资源策略
- 推荐动作: 值得精读, 尤其是三个设计决策: `run_with_deadline` 对 `with` 块的论证 (线程池 `__exit__` 会 `join` 被放弃的调用)、配置归属原则 (描述一个沙箱的 knob 放 `create` 旁、`fan-out` knob 放后端)、异常清理的 `try/except` 保护模式。建议结合栈的 3/3 (#2276 Modal 后端) 一起看完整演进, 并留意后续 PR 是否补充 provider 层单位映射测试。

功能与动机

PR body 明确说明这是 3 步栈的 1/3, 独立成立: Daytona 和 E2B 物化各有两份既非 provider 特有、漂移又有后果的副本。`task_env_resources` 的地板是 recipe 策略 (`env server` 需要与任务并行运行的余量), 但 Daytona 副本以 GB 应用 (`max(2, memory_mb // 1024)`)、其他以 MB 应用, 同一 `task.toml` 在不同 provider 上可能被不同地遵守, 已经出现实际分歧; `run_with_deadline` 中“为什么不能是 `with` 块”的推理也只应存在一份。

实现拆解

1. 上收共享 helper (`examples/experimental/openenv/tb2_sandbox_recipe.py`): 新增 `task_env_resources(task_dir)`, 从 `task.toml [environment]` 读取 `cpus / memory_mb / storage_mb` 并统一应用地板 (`1 / 2048 / 10240`), 把“地板是 recipe 策略”固定在单一位置; 新增 `run_with_deadline(fn, timeout_s)`, 用单 worker `ThreadPoolExecutor` 包裹阻塞型 provider 调用, 超时抛 `TimeoutError` 且 `shutdown(wait=False)` 不等待被放弃的调用; 新增模块级常量 `COMMAND_TIMEOUT_S` (读 `TB2_COMMAND_TIMEOUT_S`, 默认 900), `server_cmd` 默认参数从字面量 900 改为引用它; 并将 `_env_src_dir / wait_server_ready` 的第三方依赖改为函数内 `import`, 保证离线测试无需安装 `tbench2_env` 和 `requests`。
2. 重构 Daytona 物化 (`tb2_sandbox_daytona.py`): `task_resources` 删除本地读取 `task.toml` 的副本, 改用 `task_env_resources` 的 MB 返回值再做 GB 整数除法映射; `create_task_sandbox` 的 `command_timeout_s / ready_timeout_s` 默认值改为 `COMMAND_TIMEOUT_S` 与 `_READY_TIMEOUT_S` (新环境变量 `OPENENV_DAYTONA_READY_TIMEOUT_S`), knob 移到 `create` 旁并写明“描述一个沙箱的配置归属 `create`、`fan-out` 配置归属后端”的原则; `auto_stop / auto_delete` 刻意保持参数而非环境变量, 因为它们与心跳节奏耦合。

3. 重构 E2B 物化 (`tb2_sandbox_e2b.py`) : `task_build_resources` 改用 `task_env_resources` 后只保留 `cpu / memory` 字段 (E2B 在模板构建时定资源规格) ; `ensure_task_template` 内联的线程池超时逻辑替换为 `run_with_deadline` 调用; `create_task_sandbox` 删除 `ttl_s` 参数——keepalive 线程固定按 `_SANDBOX_TTL_S` 刷新, 外部传值会在第一次心跳被静默覆盖, 删除参数消除无效配置; 新增 `OPENENV_E2B_READY_TIMEOUT_S`。
4. 异常路径加固: 两个 provider 的失败创建清理 (`daytona.delete / sandbox.kill`) 都包上 `try/except`, 清理自身失败不再掩盖 `create` 失败的真实异常, 由 provider TTL / `auto-delete` 兜底回收。
5. 测试配套: `tests/test_tb2_sandbox_recipe.py` 新增 `test_task_env_resources_floors`, 用地板下 / 正常两档值验证 `floor` 只在 `recipe` 层应用一次; 无配置、`schema` 或部署文件改动, 离线测试 61 通过 2 跳过。

关键文件:

- `examples/experimental/openenv/tb2_sandbox_recipe.py` (模块 构建配方; 类别 `source` ; 类型 `core-logic`; 符号 `task_env_resources`, `run_with_deadline`, `server_cmd`, `COMMAND_TIMEOUT_S`) : 共享 `recipe` 层, 新增 `task_env_resources`、`run_with_deadline` 与 `COMMAND_TIMEOUT_S`, 是本次去重的唯一事实来源
- `examples/experimental/openenv/tb2_sandbox_daytona.py` (模块 沙箱后端; 类别 `source` ; 类型 `core-logic`; 符号 `task_resources`, `create_task_sandbox`) : Daytona 物化改用共享 `floor` 并做 GB 映射, 清理路径加保护; 修复了与其他 provider 的资源解释漂移
- `examples/experimental/openenv/tb2_sandbox_e2b.py` (模块 沙箱后端; 类别 `source`; 类型 `dependency-wiring`; 符号 `task_build_resources`, `ensure_task_template`, `create_task_sandbox`) : E2B 物化复用共享 helper, 删除 `ttl_s` 参数并新增 `ready timeout` 环境变量, 是 API 行为变化最集中处
- `examples/experimental/openenv/tests/test_tb2_sandbox_recipe.py` (模块 构建配方; 类别 `test`; 类型 `test-coverage`; 符号 `test_task_env_resources_floors`) : 新增 `test_task_env_resources_floors`, 把 `floor` 策略锁定在 `recipe` 层, 防止未来 provider 再次漂移

关键符号: `task_env_resources`, `run_with_deadline`, `server_cmd`, `task_resources`, `task_build_resources`, `ensure_task_template`, `create_task_sandbox`, `test_task_env_resources_floors`

关键源码片段

`examples/experimental/openenv/tb2_sandbox_recipe.py`

共享 `recipe` 层, 新增 `task_env_resources`、`run_with_deadline` 与 `COMMAND_TIMEOUT_S`, 是本次去重的唯一事实来源

```
# tb2_sandbox_recipe.py —— 共享层
# 沙箱内单条命令的执行超时: 以 TB2_COMMAND_TIMEOUT_S 为唯一来源
# (这是 tbench2_env 的契约变量, 命名对齐服务器侧), 默认 900 秒。
# 归属 recipe 而非各 provider: 只有这里构建 server 命令行,
# 所有后端自然拿到同一值, 不再维护三个可能漂移的 getenv 副本。
```

```
COMMAND_TIMEOUT_S = int(os.getenv("TB2_COMMAND_TIMEOUT_S", "900"))
```

```
def task_env_resources(task_dir: Path) -> tuple[int, int, int]:  
    """从 task.toml 的 [environment] 读取 CPU/内存/磁盘并应用地板值。  
  
    地板（1 CPU / 2048 MB 内存 / 10240 MB 磁盘）是 recipe 策略——  
    环境服务器需要与任务并行运行的余量——只在这里应用一次；  
    各 provider 自行映射单位、丢弃自己不用的字段，  
    避免同一份 task.toml 在不同 provider 上被不同对待。  
    """  
    env_cfg = read_task_config(task_dir).get("environment", {})  
    return (  
        max(1, int(env_cfg.get("cpus", 1))),  
        max(2048, int(env_cfg.get("memory_mb", 2048))),  
        max(10240, int(env_cfg.get("storage_mb", 10240))),  
    )
```

```
def run_with_deadline(fn, timeout_s: float):  
    """在单 worker 线程上执行 *fn*，超过 *timeout_s* 抛 TimeoutError。  
  
    用于没有自身超时、跨多次请求阻塞的 provider 调用（如 E2B 模板构建）。  
    刻意不用 with ThreadPoolExecutor 块：其 __exit__ 会 join worker，  
    等于等完超时本要放弃的那个调用。超时后 provider 侧工作仍可能继续，  
    回收它产出的东西是调用方的 provider 特有事务；  
    但本调用方不再持有锁和信号量槽位。  
    """  
    pool = concurrent.futures.ThreadPoolExecutor(max_workers=1)  
    try:  
        return pool.submit(fn).result(timeout=timeout_s)  
    finally:  
        pool.shutdown(wait=False) # 不 join 仍在运行的 provider 调用
```

examples/experimental/openenv/tb2_sandbox_daytona.py

Daytona 物化改用共享 floor 并做 GB 映射，清理路径加保护；修复了与其他 provider 的资源解释漂移

```
# tb2_sandbox_daytona.py —— provider 物化  
def task_resources(task_dir: Path):  
    from daytona import Resources  
  
    # Daytona 按整 GB 计资源；recipe 的地板（2048 MB / 10240 MB）  
    # 保证整数除法不会把最小值舍成 0。  
    cpus, memory_mb, storage_mb = task_env_resources(task_dir)  
    return Resources(cpu=cpus, memory=memory_mb // 1024, disk=storage_mb // 1024)  
  
def create_task_sandbox(  

```

```

daytona,
task_dir: Path,
*,
command_timeout_s: int = COMMAND_TIMEOUT_S, # 默认值统一来自 recipe
create_timeout_s: float = 1800.0,
ready_timeout_s: float = _READY_TIMEOUT_S, # OPENENV_DAYTONA_READY_TIMEOUT_S
auto_stop_minutes: int = 30, # 刻意保持参数而非环境变量:
auto_delete_minutes: int = 120, # 它们是 Daytona 自有区间, 与心跳节奏耦合
):
    from daytona import CreateSandboxFromImageParams

    params = CreateSandboxFromImageParams(
        image=build_task_image(task_dir),
        resources=task_resources(task_dir),
        auto_stop_interval=auto_stop_minutes,
        auto_delete_interval=auto_delete_minutes,
        labels=sandbox_labels(task_dir),
    )
    sandbox = daytona.create(params, timeout=create_timeout_s)
    try:
        cmd = server_cmd(command_timeout_s, default_task_id=task_dir.name)
        # Daytona 不执行镜像 CMD, 需显式 nohup 启动环境服务器并记录 PID
        sandbox.process.exec(
            f"nohup bash -c {shlex.quote(cmd)} > /tmp/openenv-server.log 2>&1 &"
            " echo $! > /tmp/openenv-server.pid",
            timeout=10,
        )
        url = sandbox.create_signed_preview_url(8000, expires_in_seconds=86400).url
        wait_server_ready(url, timeout_s=ready_timeout_s)
        _start_keepalive(sandbox, task_dir.name)
        return sandbox, url
    except Exception:
        # 清理失败不得掩盖 create 失败的真实异常;
        # 即便 delete 也失败, auto-stop/auto-delete TTL 仍会兜底回收。
        try:
            daytona.delete(sandbox)
        except Exception:
            pass
        raise

```

评论区精华

Review 活动极少: Shi-Dong 直接 APPROVED, 评论仅一句“LGTM!”, 无实质交锋。本 PR 最有价值的“讨论”其实在 PR body 里: `run_with_deadline` 为何不能写成 `with ThreadPoolExecutor` 块——`__exit__` 会 join worker, 等完超时本要放弃的调用; 以及“描述一个沙箱的 knob 应放在 create 旁边, fan-out knob 留在后端”的配置归属原则。

- 重构整体审批 (other): 直接合并

风险与影响

- 风险:

1. API 破坏 (影响面小) : `tb2_sandbox_e2b.create_task_sandbox` 删除了 `ttl_s` 参数, 显式传参的调用方会直接 `TypeError`; 该目录为 `experimental`, 影响有限, 但迁移时需确认调用方。
2. 环境变量影响面扩大 (有意的) : 设置 `TB2_COMMAND_TIMEOUT_S` 后统一影响所有 `provider` 的 `server` 命令超时; 不设置时默认值 `900 / 300` 与原来一致, 行为兼容。
`COMMAND_TIMEOUT_S` 在 `import` 时读取, 依赖“rollout worker 每次是新进程”的进程模型。
3. 行为修复: Daytona 的 GB 地板与其他 `provider` 的 MB 地板已出现语义漂移, 统一后同一 `task.toml` 在各 `provider` 上遵守一致, 这是本 PR 的核心收益。
4. 测试缺口: 新测试只覆盖 `recipe` 层 `floor`, `provider` 层的 GB 整数除法映射没有新增单测, 主要靠既有离线测试兜底。 - 影响: 影响范围限定在 `examples/experimental/openen` `nv` 下的 TB2 沙箱后端 (Daytona / E2B / 共享 `recipe`), 不触及训练主路径、`ppo`、`rollout` 等核心模块。对用户而言, 显式传 `ttl_s` 的 E2B 调用方需要迁移; 对系统而言, 统一策略降低了多 `provider` 维护成本, 为 #2276 Modal 后端复用 `helper` 铺路。对团队而言, 本 PR 确立了两个可复用的设计原则: `provider` 无关策略只放 `recipe` 一处、清理失败不得掩盖主异常。 - 风险标记: API 参数删除, 环境变量影响面扩大, `provider` 映射缺测试

关联脉络

- PR #2275 (2/3 of the stack): PR body 明确声明为本 PR 所在 3 步栈的第 2 步, 承接本次共享 `helper` 上收
- PR #2276 (3/3 of the stack: Modal sandbox backend): 栈的最后一环, 新增 Modal 沙箱后端并复用本 PR 上收的 `helper`; 对 `provider` 的实机验证在 3/3 完成
- PR #2237 fix(openenv): build E2B task templates as root: 同改 `tb2_sandbox_e2b.py` 的历史修复, 展示 `openenv` 沙箱后端在同一功能线的持续演进